



NANCI

Naturgefahren-Früherkennung für Verkehrsinfrastruktur durch autarke redundante vernetzte Multi-Sensor-Systeme

Klaus Pollhammer, Diethard Leber, Thomas Hoch

PROJEKT - ECKDATEN

Kurztitel: NANCI

Langtitel: Naturgefahrenfrüherkennung für Verkehrsinfrastruktur durch autarke redundante vernetzte Multi-Sensor-Systeme

Start: 1.6.2021

Laufzeit: 24 Monate

Projektkoordination: SWARCO Futurit GmbH

Projektpartner	Expertise
SWARCO	Produkte für intelligente Verkehrsinfrastruktur
SCCH	Knowledge based vision system
GeoExpert	Überwachung von Naturgefahren
BlueSky (Subvertrag)	Input zu Extremwetterereignissen



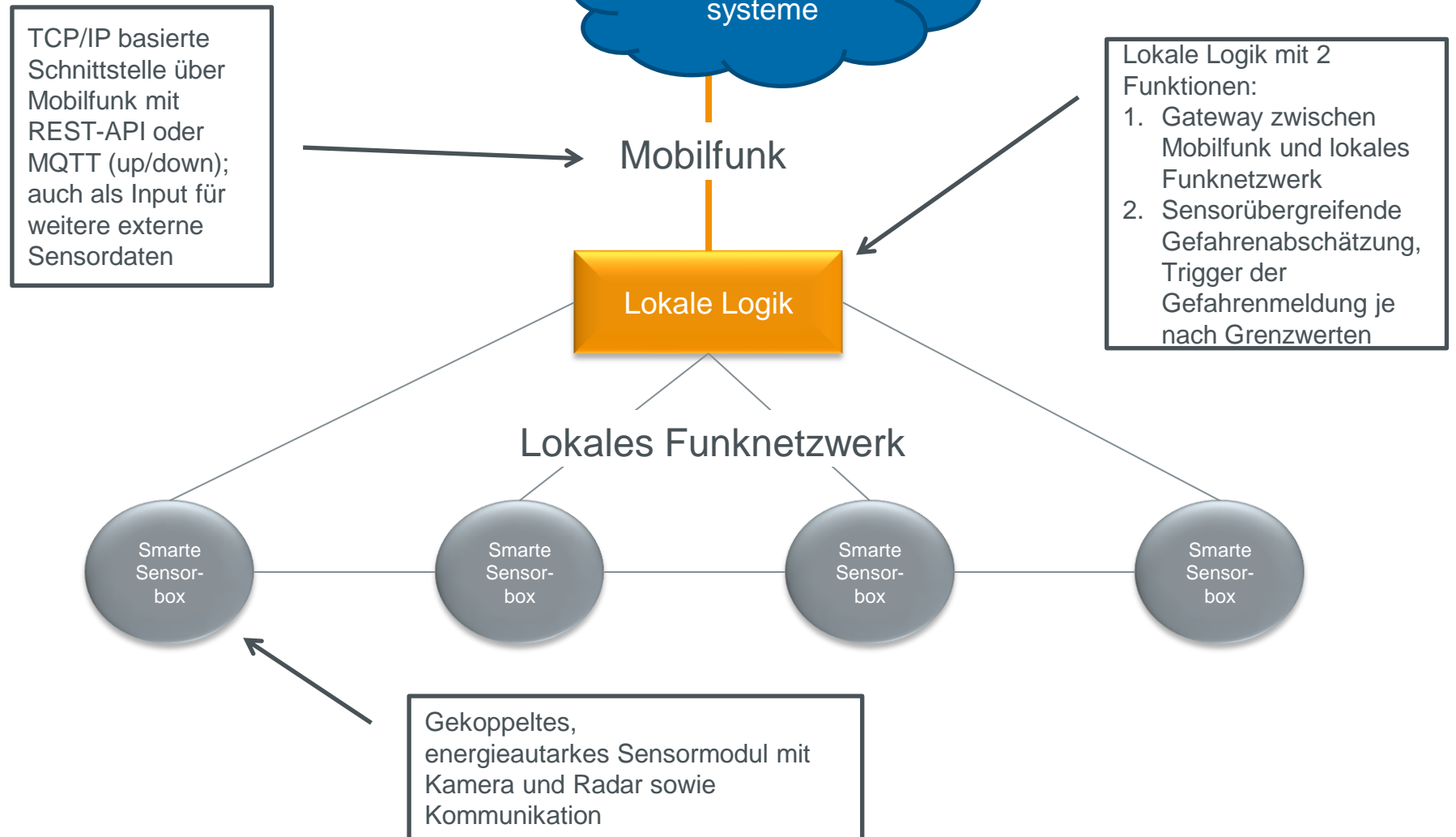
MOTIVATION & FRAGESTELLUNG

- Überwachung von großflächiger, kritischer Infrastruktur gegen Naturgefahren zur Vermeidung von Risiken mittels visueller Sensoren und Radar
- Einbinden von IoT-basierten Sensoren in Bestandsysteme
- Adaption von Machine Learning Modelle für unterschiedliche Sensor-Technologien zur Erzeugung eines lokalen Lagebildes

PROJEKTZIEL

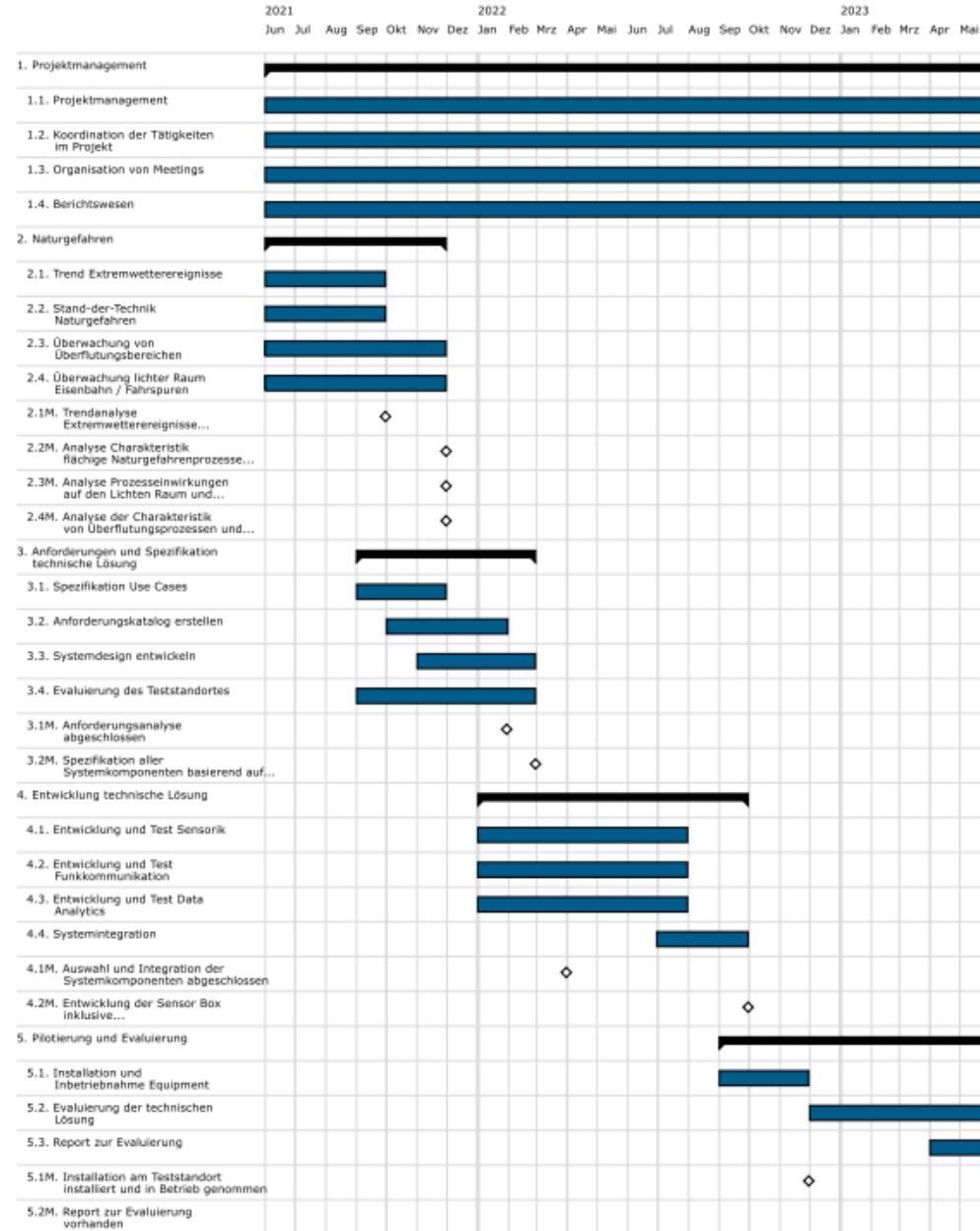
- Demonstration eines modular und skalierbares System flächig anzuordnender, verteilter Sensorknoten
- Die smarten Sensorknoten sollen auf einem kombinierten Sensor-Ansatz (Kamera, Radar, Integration Bestandsysteme) aufbauen und die verfügbaren Informationen mittels Sensor-Fusion vor Ort kombinieren.
- Die Sensorik soll möglichst aus kosteneffizienten und öffentlich beschaffbaren Komponenten bestehen.

SYSTEMSKIZZE NANCI



PROJEKTPLAN

GANTT-Diagramm



Thank you for your attention!

www.swarco.com

Dr. Klaus Pollhammer
SWARCO Futurit GmbH

E. klaus.pollhammer@swarco.com
T. +43-1-8957924-410
M. +43-664-84-28-857